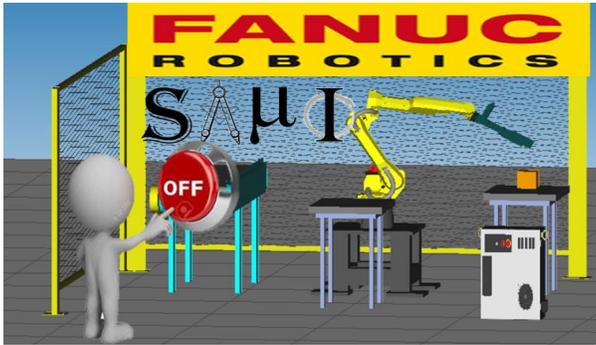




“SISTEMA Y ADMINISTRACION DE MANUFACTURA INTEGRADA”



Curso de Robot Fanuc III Servicio e integración Offline

Objetivo:

Este curso ha sido elaborado, para personal de Operaciones, mantenimiento y/o control, interesados en convertirse en Integradores en el uso del sistema FANUC. Debe de tener previo una formación básica y conocimientos de electrónica y PLCs.

El curso consiste en Reconocer y describir los componentes mayores del robot.

Reconocer y resolver diversas condiciones de falla. Respalda y restaurar el software del controlador y archivos definidos de usuario. Masterización y calibración del robot. Configurar y manipular señales de entradas y salidas (I/O).

Poner en marcha robot desde PLC basado en creación de HMI base LabView conexión OPC (Siemens o Rockwell)

En equipos de exposición teórica en aula, demostraciones, y una serie de ejercicios prácticos, con el equipo, diseñados en robotGuide Offline para reforzar lo ha aprendido

Al término del curso Presencial el participante se hace acreedor a constancia de conclusión de curso (diploma) SAMI expide las Constancias de Competencias o de Habilidades Laborales (Formato DC-3 de la STPS), a los participantes que hayan aprobado los cursos.

El entrenamiento tiene una duración de 20 horas.

Material de Apoyo:

- PC portátil con Software por participante
- Bastidor con Hardware montado de PLC
- Guía de curso impresa
- Diapositivas proyectadas como guía de apoyo

Temas:

- Condition



“SISTEMA Y ADMINISTRACION DE MANUFACTURA INTEGRADA”

- Definición y cancelación
- Habilitar y inhabilitar
- Tipos de condition
- Instrucciones de programación
 - Variables del sistema
 - Registros
- Dual Check Safety (DCS)
 - Funciones de Seguridad
 - Precauciones y limitaciones
 - Configuración posición / verificación de velocidad
 - Fallas
- Control R30i
 - Descripción General Control R30i
 - Arquitectura de Control
 - Power Supply PSU
 - Circuito de encendido
 - Main Board
 - Cadena Doble de Seguridad
 - Panel del Operador
 - Unidad de Paros de Emergencia (E-STOP)
- Periferia & Gripper
 - Conceptos básicos
 - Periferia de seguridad
 - Periferia de integración
 - Gripper
- Logica de PLC
 - Diseño de lógica



“SISTEMA Y ADMINISTRACION DE MANUFACTURA INTEGRADA”

- Integración de señales
- HMI
 - Introducción a labView
 - Diseño de HMI
 - Configuración de servidor OPC
 - Conexiones y pruebas

